

Prof. P. Aceituno

Profesores auxiliares: Edgardo Rosas, Javier Huenupi

Plazo de entrega: lunes 4 de abril, 23.59 h

### Problema 1

Considere un tambor de radio  $R$  cuya base se encuentra en posición horizontal. En el fondo del tambor se lanza una partícula con velocidad  $v_0$  a lo largo de la pared del mismo. La partícula no tiene roce con la base del tambor pero tiene roce cinético con la pared (coeficiente de roce cinético igual a  $\mu_c$ ).

- a) ¿Se detiene en algún momento la partícula ? ¿ en cuánto tiempo?
- b) Determine la rapidez de la partícula justo cuando ha dado una vuelta completa deslizando a lo largo de la pared del tambor
- c) Determine el tiempo que tarda la partícula en completar esa primera vuelta.

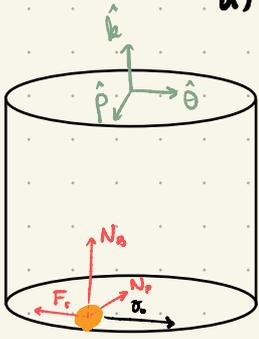
Repita el cálculo suponiendo que la partícula no tiene roce con la pared del tambor, pero tiene roce cinético con la base del mismo (coeficiente de roce cinético igual a  $\mu_c$ ).

- d) ¿Se detiene en algún momento la partícula ? ¿ en cuánto tiempo?
- e) Determine la rapidez de la partícula justo cuando ha dado una vuelta completa deslizando a lo largo de la pared del tambor
- f) Determine el tiempo que tarda la partícula en completar esa primera vuelta.

# P1

# Tarea 2

a) Usamos coord cilíndricas. Las fuerzas involucradas son: el peso en  $-\hat{k}$ , la normal de la base en  $\hat{k}$ , la normal de la pared en  $-\hat{p}$  y la fuerza de roce cinético en  $-\hat{\theta}$



$$\Rightarrow m((\ddot{p} - p\dot{\theta}^2)\hat{p} + (2\dot{p}\dot{\theta} + p\ddot{\theta})\hat{\theta} + \ddot{z}\hat{k}) = -mg\hat{k} + N_b\hat{k} - N_p\hat{p} - N_p\mu_c\hat{\theta}$$

donde  $\ddot{p} = \dot{p} = \ddot{z} = 0 \wedge p = R$ , por lo que las ecs escalares quedan como:

$$\hat{p}) -mR\dot{\theta}^2 = -N_p \quad (1)$$

$$\hat{\theta}) mR\ddot{\theta} = -N_p\mu_c \quad (2)$$

$$\hat{k}) 0 = -mg + N_b \quad (3)$$

Reemplazando (1) en (2), se tiene:

$$\Leftrightarrow \frac{mR\ddot{\theta}}{\dot{\theta}} = -\frac{mR\dot{\theta}^2\mu_c}{\dot{\theta}} \quad \int d\theta$$

$$\Rightarrow \int \frac{d\dot{\theta}}{\dot{\theta}} = -\mu_c \int d\theta$$

$$\Leftrightarrow \ln\left(\frac{\dot{\theta}}{\dot{\theta}_0}\right) = -\mu_c\theta$$

donde se tiene  $\dot{\theta}_0 = R\dot{\theta}_0$

$$\Rightarrow \ln\left(\frac{R\dot{\theta}}{\dot{\theta}_0}\right) = -\mu_c\theta$$

$$\Leftrightarrow \dot{\theta}(\theta) = \frac{\dot{\theta}_0}{R} e^{-\mu_c\theta} \quad (4)$$

$$\Leftrightarrow \frac{d\theta}{dt} = \frac{\dot{\theta}_0}{R} e^{-\mu_c\theta} \quad \int dt$$

$$\Rightarrow \int_0^\theta e^{\mu_c\theta} d\theta = \frac{\dot{\theta}_0}{R} \int_0^t dt$$

$$\Leftrightarrow \frac{e^{\mu_c\theta}}{\mu_c} \Big|_0^\theta = \frac{\dot{\theta}_0 t}{R}$$

$$\Leftrightarrow e^{\mu_c\theta} - 1 = \frac{\mu_c \dot{\theta}_0 t}{R}$$

$$\Rightarrow \theta(t) = \frac{1}{\mu_c} \ln\left(\frac{\mu_c \dot{\theta}_0 t}{R} + 1\right) \quad (5)$$

La partícula se detiene si  $\dot{\theta} = 0$ , de (4) vemos que esto ocurre cuando  $\theta \rightarrow \infty$  y de (5) sabemos que esto se tiene para  $t \rightarrow \infty$

b) La partícula da la vuelta cuando  $\theta = 2\pi$ , reemplazando en (4) tenemos

$$\dot{\theta}(\theta = 2\pi) = \frac{\dot{\theta}_0}{R} e^{-2\pi\mu_c} \Rightarrow v(\theta = 2\pi) = \dot{\theta}_0 e^{-2\pi\mu_c}$$

c) Imponemos  $\theta = 2\pi$  en (5)

$$\Rightarrow 2\pi = \frac{1}{\mu_c} \ln\left(\frac{\mu_c \dot{\theta}_0 t_1}{R} + 1\right) \Rightarrow t_1 = \frac{R}{\mu_c \dot{\theta}_0} (e^{2\pi\mu_c} - 1)$$

d) Ahora (2) pasaría a ser  $mR\ddot{\theta} = -N_0\mu_c = -mg\mu_c$

$$\Leftrightarrow \frac{\dot{\theta}d\dot{\theta}}{d\theta} = \frac{-g\mu_c}{R} \int d\theta$$

$$\Rightarrow \int_{\theta_0}^{\theta} \dot{\theta}d\dot{\theta} = \frac{-g\mu_c}{R} \int_{\theta_0}^{\theta} d\theta$$

$$\Leftrightarrow \frac{\dot{\theta}^2}{R^2} - \frac{v_0^2}{R^2} = \frac{-2g\mu_c}{R} \theta$$

$$\Rightarrow \dot{\theta}(\theta) = \sqrt{\frac{-2g\mu_c}{R} \theta + \frac{v_0^2}{R^2}} \quad (6)$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{-2g\mu_c}{R} \theta + \frac{v_0^2}{R^2}\right)^{-1/2} d\theta = dt \quad //$$

$$\Rightarrow \int_0^{\theta} \left(\frac{-2g\mu_c}{R} \theta + \frac{v_0^2}{R^2}\right)^{-1/2} d\theta = \int_0^t dt$$

$$\Leftrightarrow \frac{-R}{g\mu_c} \sqrt{\frac{-2g\mu_c}{R} \theta + \frac{v_0^2}{R^2}} \Big|_0^{\theta} = t$$

$$\Leftrightarrow \sqrt{\frac{-2g\mu_c}{R} \theta + \frac{v_0^2}{R^2}} - \frac{v_0}{R} = \frac{-g\mu_c}{R} t$$

$$\Leftrightarrow \theta(t) = \frac{-R}{2g\mu_c} \left[ \left(\frac{-g\mu_c}{R} + \frac{v_0}{R}\right)^2 - \frac{v_0^2}{R^2} \right] = \frac{-R}{2g\mu_c} \left[ \left(\frac{g\mu_c}{R}\right)^2 t^2 - \frac{2g\mu_c v_0}{R^2} t \right]$$

$$= -\frac{g\mu_c}{2R} t^2 + \frac{v_0}{R} t \quad (7)$$

También podemos integrar la ec. de mov. ctr al tiempo

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{-g\mu_c}{R} \int dt$$

$$\Rightarrow \int_{\theta_0}^{\theta} d\theta = \frac{-g\mu_c}{R} \int_0^t dt$$

$$\Leftrightarrow \theta(t) = \frac{-g\mu_c}{R} t + \frac{v_0}{R}$$

Imponiendo que pare en  $t_2 \Rightarrow 0 = \frac{-g\mu_c}{R} t_2 + \frac{v_0}{R} \Leftrightarrow t_2 = \frac{v_0}{g\mu_c}$

e) Usamos (6) con  $\theta = 2\pi \Rightarrow \dot{\theta}(2\pi) = \sqrt{\frac{v_0^2}{R^2} - \frac{4\pi g\mu_c}{R}}$

f) Usamos (7) con  $\theta = 2\pi \Rightarrow 2\pi = \frac{-g\mu_c}{2R} t_3^2 + \frac{v_0}{R} t_3$

$$\Leftrightarrow at_3^2 + bt_3 + c = 0, \text{ con } a = \frac{g\mu_c}{4\pi R}, b = -\frac{v_0}{2\pi R} \text{ y } c = 1$$

$$\Rightarrow t_{3,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} = \frac{v_0 \pm \sqrt{v_0^2 - 4\pi g\mu_c R}}{g\mu_c}$$

donde consideramos la primera solución ( $\sqrt{v_0^2 - 4\pi g\mu_c R} < v_0$ )

$$\Rightarrow t_3 = \frac{v_0 - \sqrt{v_0^2 - 4\pi g\mu_c R}}{g\mu_c}$$