

FI1100 Introducción a la Física Moderna

Tutor: Brandon Alvarado Guerra

Fecha: 21 de septiembre de 2022

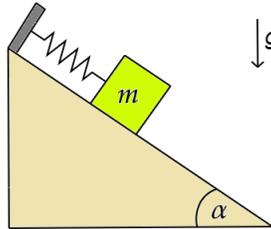


Tutoría 1

P1. Derive con respecto al tiempo las siguientes expresiones:

1. $e^{x(t)} + e^{-x(t)}$
2. $t\sqrt{1+t^2}$
3. $\sin(\sin(\sin(t)))$
4. $x_0 \cos(\omega t + \phi)$

P2. Considere una masa m que se encuentra unida con un resorte de constante k y largo natural ℓ_0 a una pared. Todo esto se encuentra sobre un plano inclinado en un ángulo α con respecto a la horizontal. Inicialmente, la masa está en reposo y luego es soltada.



- a) Encuentre la ecuación de movimiento de la masa.
- b) Obtenga la solución para la posición de la masa en función del tiempo $x(t)$.
Hint: Le puede ser útil introducir un cambio de variable.
- c) Aplique las condiciones iniciales descritas en el enunciado y obtenga la solución final para $x(t)$.
- d) Determine el período de oscilación de la masa.

P3. Se dispara horizontalmente una bala de masa m contra un bloque de masa M amarrado a una cuerda de largo L . La bala impacta con velocidad v_0 al bloque quedando pegada a este. Luego, los bloques comienzan a oscilar como un péndulo.



- a) Obtenga la ecuación de movimiento del péndulo de masa $M + m$ para pequeñas oscilaciones, y plantee su solución.
- b) Aplique las condiciones iniciales y obtenga la solución para la coordenada $\theta(t)$ que describe al péndulo.

c) Calcule su energía mecánica

P4. Una niña de masa M está sentada en un columpio de masa m y largo L . La niña al darse vuelo con sus piernas ejerce una fuerza sobre el columpio de forma $\vec{F} = F_0 \sin(\omega t) \hat{\theta}$, donde θ es la dirección tangencial al movimiento del columpio (es decir, siempre perpendicular a la cuerda, y en dirección de θ creciente). Se pide detallar:

- La ecuación de movimiento del columpio.
- El periodo de pequeñas oscilaciones (en ausencia de la fuerza realizada por las piernas).
- La frecuencia ω_r de resonancia del columpio.



Introducción a la Física Moderna

Tutoría #1

Tutor: Brandon Alvarado G.

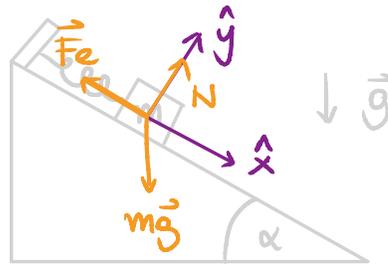
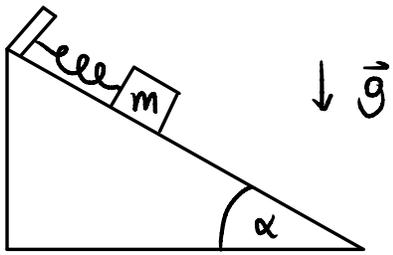
$$P1. \quad 1. \quad \frac{d}{dt} [e^{x(t)} + e^{-x(t)}] = e^x \dot{x} - e^{-x} \dot{x} = \dot{x} (e^x - e^{-x})$$

$$\begin{aligned} 2. \quad \frac{d}{dt} (t\sqrt{1+t^2}) &= \sqrt{1+t^2} + \frac{t}{2\sqrt{1+t^2}} \cdot 2t \\ &= \sqrt{1+t^2} + \frac{t^2}{\sqrt{1+t^2}} \\ &= \frac{1+2t^2}{\sqrt{1+t^2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3. \quad \sin(\sin(\sin(t))) &= \cos(\sin(\sin(t))) \cdot (\sin(\sin(t)))' \\ &= \cos(\sin(\sin(t))) \cdot \cos(\sin(t)) \cdot (\sin(t))' \\ &= \cos(\sin(\sin(t))) \cdot \cos(\sin(t)) \cdot \cos(t) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 4. \quad x_0 \cos(\omega t + \phi) &= -x_0 \sin(\omega t + \phi) \cdot (\omega t + \phi)' \\ &= -x_0 \omega \sin(\omega t + \phi) \end{aligned}$$

P2.



a) Las ecuaciones de movimiento resultan ser

$$\hat{y} \mid N - mg \cos \alpha = m \cancel{\ddot{y}} = 0 \quad (\text{no hay aceleración})$$

$$\hat{x} \mid mg \sin \alpha - F_e = m \ddot{x}$$

Sabemos que $F_e = k \Delta x = k(x - l_0)$

Tenemos que

$$m \ddot{x} = mg \sin \alpha - k(x - l_0)$$

$$\Rightarrow \ddot{x} = g \sin \alpha - \frac{k}{m}(x - l_0)$$

Definimos $\omega^2 = k/m$

$$\Rightarrow \ddot{x} = -\omega^2 x + \omega^2 l_0 + g \sin \alpha$$

$$\Rightarrow \ddot{x} = -\omega^2 x + c \quad ; \quad c = \omega^2 l_0 + g \sin \alpha \text{ una cte.}$$

Definamos el c.v. $y(t) = x(t) - c/\omega^2 \Rightarrow \ddot{y} = \ddot{x}$

$$\Rightarrow \ddot{y} = -\omega^2 (y + c/\omega^2) + c$$

$$\therefore \ddot{y} = -\omega^2 y$$

b) Planteamos $y(t) = A \cos(\omega t + \phi)$

$$\Rightarrow \dot{y} = -A\omega \sin(\omega t + \phi)$$

$$\Rightarrow \ddot{y} = -A\omega^2 \cos(\omega t + \phi)$$

$$\therefore \ddot{y} = -\omega^2 y(t)$$

$$\Rightarrow x(t) = y(t) + c/\omega^2$$

$$\therefore x(t) = A \cos(\omega t + \phi) + l_0 + \frac{g}{\omega^2} \sin \alpha$$

c) Imponemos las condiciones iniciales, donde

$$x(t=0) = A \cos(\phi) + l_0 + \frac{g}{\omega^2} \sin \alpha = l_0$$

$$\Rightarrow A \cos(\phi) = -\frac{g}{\omega^2} \sin \alpha$$

Como inicialmente está quieto, su velocidad es nula

$$\dot{x}(t=0) = -A\omega \sin(\phi) = 0 \Rightarrow \phi = 0$$

$$\Rightarrow A = -\frac{g}{\omega^2} \sin \alpha$$

$$\Rightarrow x(t) = -\frac{mg}{k} \sin \alpha \cos(\omega t) + l_0 + \frac{mg}{k} \sin \alpha$$

$$\therefore x(t) = \frac{mg}{k} \sin \alpha \left[1 - \cos\left(\sqrt{\frac{k}{m}} t\right) \right] + l_0$$

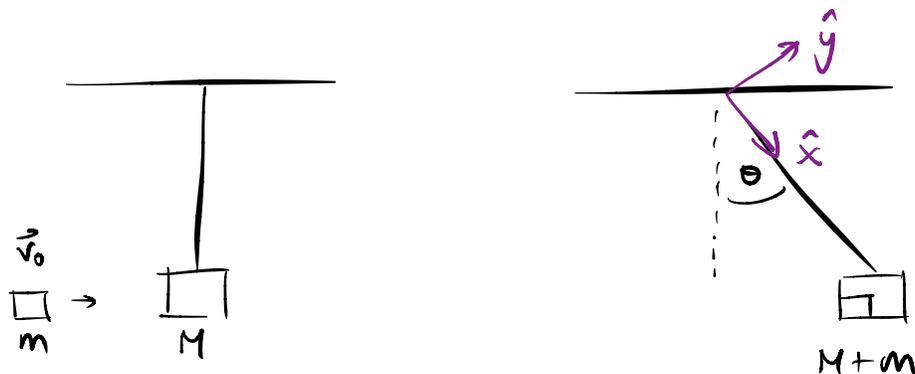
d) Conocemos las siguientes relaciones

$$\omega = 2\pi f \quad ; \quad f = \frac{1}{T}$$

$$\Rightarrow \omega = \frac{2\pi}{T} \quad \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\therefore T = 2\pi\sqrt{m/k}$$

P3.



Cuando se unen los bloques:

$$\underline{\hat{x}} \quad (M+m)g \cos \theta - T = (M+m)a_c$$

$$\underline{\hat{y}} \quad -\cancel{(M+m)}g \sin \theta = \cancel{(M+m)}a_t$$

Sabemos que en coordenadas polares

$$\vec{a} = (\ddot{\rho} - \rho\dot{\theta}^2) a_\rho + (2\dot{\rho}\dot{\theta} + \rho\ddot{\theta}) a_\theta$$

En nuestro caso:

$$\vec{a} = (\cancel{\ddot{\rho}} - \rho\dot{\theta}^2) a_\rho + (2\cancel{\dot{\rho}}\dot{\theta} + \rho\ddot{\theta}) a_\theta$$

$$\Rightarrow a_c = -\dot{\theta}^2 L \quad ; \quad a_t = \ddot{\theta} L$$

$$\Rightarrow \hat{y} | -g \sin \theta = \ddot{\theta} L \Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{g}{L} \sin \theta$$

Simplificamos a pequeñas oscilaciones:

$$\sin \theta = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \frac{\theta^7}{7!} + \dots \quad / \quad \sin \theta \approx \sin(0) + \cos(0) \cdot (\theta - 0) - \frac{\theta^2}{2!} \sin(0) - \frac{\theta^3}{3!} \cos(0)$$

p.o. $\Rightarrow \sin \theta \approx \theta$

$$\Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{g}{L} \theta \quad \text{MAS!}$$

$$\Rightarrow \theta(t) = A \cos(\omega t + \phi) \quad ; \quad \omega = \sqrt{g/L}$$

Vemos momentum

$$P_i = P_{\text{bala}} + P_{\text{bloque}}^{\text{quieto}} = m v_0 \hat{x}$$

$$P_f = (M+m) v_f \hat{x}$$

Por conservación de momentum

$$P_i = P_f \Rightarrow m v_0 \hat{x} = (M+m) v_f \hat{x} \Rightarrow v_f = \frac{m v_0}{(M+m)}$$

y como $v_f = \dot{\theta}(t=0) L \Rightarrow \dot{\theta}(t=0) = \frac{v_f}{L}$

es la inicial del péndulo!

Teníamos nuestra solución

$$\theta = A \cos(\omega t + \phi)$$

$$\Rightarrow \dot{\theta} = -A\omega \sin(\omega t + \phi)$$

$$\dot{\theta}(t=0) = -A\omega \sin(\phi) = \frac{m}{M+m} \frac{v_0}{L}$$

$$\theta(t=0) = A \cos(\phi) = 0 \quad \Rightarrow \quad \phi = \pi/2$$

$$\Rightarrow -A\omega = \frac{m}{M+m} \frac{v_0}{L} \quad \Rightarrow \quad A = -\frac{m}{M+m} \frac{v_0}{\omega L}$$

$$\Rightarrow \theta(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$$= \frac{-m}{M+m} \frac{v_0}{\omega L} \cos(\omega t + \pi/2)$$

$$\rightarrow \cos(\alpha + \pi/2) = -\sin(\alpha)$$

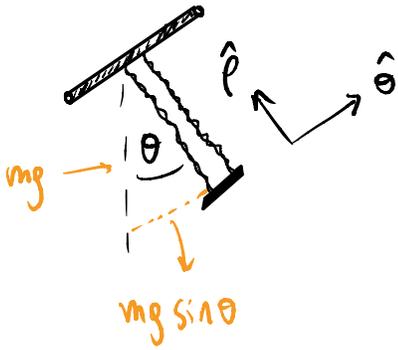
$$= \sqrt{\frac{L}{g}} \left(\frac{m}{M+m} \right) \frac{v_0}{L} \sin(\sqrt{g/L} t)$$

c) Para obtener la energía mecánica

$$E = E_c = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} (M+m) v_f^2$$

$$\Rightarrow E = \frac{1}{2} \frac{m^2}{M+m} v_0^2$$

P4.



$$\Rightarrow m a_T = m \ddot{\theta} L = F - mg \sin \theta$$

$$\Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{g}{L} \sin \theta = \frac{F_0}{mL} \sin(\omega t)$$

p.o.

$$\Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{g}{L} \theta = \frac{F_0}{mL} \sin(\omega t) \quad \text{enunciado}$$

$$\Rightarrow \omega_0^2 = \frac{g}{L} \quad ; \quad \omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

$$\Rightarrow \omega_0^2 = \left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{L/g}$$

c) $\text{sol} = \text{sol}_h + \text{sol}_p \rightarrow$ depende de frecuencias
 \rightarrow solo depende de C.T.

$$\Rightarrow y = A \sin(\omega t)$$

$$\Rightarrow -\omega^2 A \sin(\omega t) + \omega_0 A \sin(\omega t) = \frac{F_0}{mL} \sin(\omega t)$$

$$\Rightarrow A = \frac{F_0/mL}{\omega_0 - \omega^2} \Rightarrow \omega_r = \omega_0 = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

se indefinice el denominador
 Explota!